

- External controller for BG motors from Dunkermotoren
- Compact 4-quadrant controller to control brush-type and brushless DC-motors
- Optionally as freely programmable version with integral Motion Process Unit. Allows stand-alone-operation or representation of stand-alone-networks
- With CANopen-interface (Device profile DSP402, Protocol DS301)
- With comfortable PC software (Drive Assistant)
- The controller is protected against over-voltage, low-voltage and over-temperature cut off
- With display "ready", "status" and "error"
- Three connection plugs are included in delivery

- Externe Regler für BG-Motoren von Dunkermotoren
- Kompakter 4-Quadranten Regler zur Ansteuerung von bürstenlosen oder bürstenbehafteten DC-Motoren
- Optional als frei programmierbare Variante mit integrierter Motion Process Unit. Diese Ausführung ermöglicht auch Stand-alone-Betrieb oder die Darstellung von Stand-alone-Netzwerken
- Mit CANopen-Schnittstelle (Geräteprofil DSP402, Protokoll DS301)
- Mit komfortabler PC-Bedienoberfläche (Drive Assistant)
- Die Elektronik verfügt über Überspannungs-, Unterspannungs- und Übertemperaturschaltung
- Mit Anzeige „Ready“, „Status“ und „Error“
- Die 3 Anschlussstecker sind im Lieferumfang enthalten

Please note, the connection lead must be crimped at any separate contact of the connector X1.

Bitte beachten Sie, die Anschlusslitze ist am Einzelkontakt des Steckers X1 anzucrimpen.

For further technical data and information on terminal assignment, please see the operating manual at www.dunkermotoren.com (downloads).

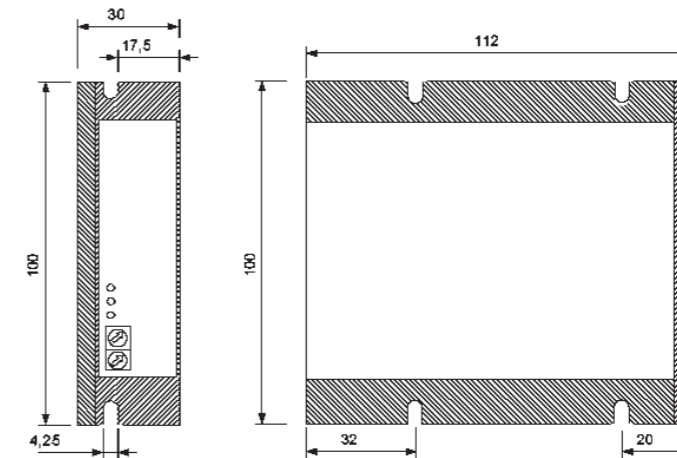
Weitere technische Daten sowie Informationen zur Anschlussbelegung finden Sie in der Betriebsanleitung bei www.dunkermotoren.de (downloads).



Data / Technische Daten		BGE 6050
		external / extern
Master functionality (MPU integrated)/ Masterfunktionalität (MPU integriert)		yes / ja
Nominal voltage electronic supply/ Versorgungsspannung Elektronik	VDC	10 ... 30
Nominal voltage power supply/ Versorgungsspannung Leistung	VDC	10 ... 60
Current consumption/ Stromaufnahme	mA	65 mA @ 24V
Peak output current/ Maximaler Ausgangsstrom	A	50
Continuous output current/ Zulässiger Dauerausgangsstrom	A	20
Digital input/ Digitale Eingänge		5
Digital output/ Digitale Ausgänge		1
Analog input/ Analoge Eingänge		1
Protection class/ Schutzart	IP	20
Ambient temperature/ Umgebungstemperatur	°C	0-50
Rel. humidity/ Umgebungsfeuchtigkeit	%	20 ... 80
Dimension/ Abmessungen	mm	112 x 100 x 30
Weight/ Gewicht	kg	0.32

□ Standard / Standard □ On request / auf Anfrage

Dimensions in mm / Maßzeichnung in mm



Pin assignment / Pinbelegung		
X1.1	PE	earth / Schutzerde
X1.2	+U _p	power supply/ Spannungsversorgung Leistung
X1.3	GND	ground 0V for power supply / Masse Leistung
X1.4	Ma	motor phase A / Motoranschluss A
X1.5	Mb	motor phase B / Motoranschluss B
X1.6	Mc	motor phase C / Motoranschluss C
X2.1	H1	hall sensor 1 / Hallsensorsignal 1
X2.2	H2	hall sensor 2 / Hallsensorsignal 2
X2.3	H3	hall sensor 3 / Hallsensorsignal 3
X2.4	A	inc. encoder channel A / Inc. Encoder-Spur A
X2.5	B	inc. encoder channel B / Inc. Encoder-Spur B
X2.6	INX	inc. encoder index channel / Inc. Encoder-Index
X2.7	+U _H	power supply hall/encoder +5V/ Spannungsversorgung für Hall/Enc +5V
X2.8	/H1	hall sensor 1 inverted/ Negiertes Hallsensorsignal 1
X2.9	/H2	hall sensor 2 inverted/ Negiertes Hallsensorsignal 2
X2.10	/H3	hall sensor 3 inverted/ Negiertes Hallsensorsignal 3
X2.11	/A	inc. encoder channel A inverted/ Inc-Encoder - Negierte Spur A
X2.12	/B	inc. encoder channel B inverted/ Inc-Encoder - Negierte Spur B
X2.13	/INX	inc. encoder index channel inverted/ Inc-Encoder - Negierter Index
X2.14	GND	ground 0V for power supply hall/encoder/ Masse für Hall/Enc

Pin assignment / Pinbelegung		
X3.1	+U _E	power supply electronic/ Spannungsversorgung Elektronik
X3.2	+AIN 0/DIN4	+ analog input/ digital input 4/ + analoger Eingang/ digitaler Eingang 4
X3.3	DIN 0	digital input 0 / digitaler Eingang 0
X3.4	DIN 1	digital input 1 / digitaler Eingang 1
X3.5	DIN 2	digital input 2 / digitaler Eingang 2
X3.6	DIN 3	digital input 3 / digitaler Eingang 3
X3.7	res.	reserve / Reserve
X3.8	-AIN 0	- analog input / - analoger Eingang
X3.9	DOUT 0	digital output 0 / digitaler Ausgang 0
X3.10	CAN_HI	CAN high / CAN High
X3.11	CAN_LO	CAN low / CAN Low
X3.12	CAN_GND	CAN ground / CAN Masse